

Best solution for aerial photography

- Latest GPS control system
- 1-2KM Control Range
- High capacity battery makes long flight time
- Equipped with Brushless Gimble

MANUALE UTENTE

Specifiche

Main Rotor Diameter: 582mm

Main Rotor Blade Length: 232mm

Length: 289mm

Width: 289mm

Height: 205mm

Brushless Motor spec: WK-WS-28-008C

Brushless ESC spec: WST-15A(G/R)

Receiver: DEVO-RX703

Transmitter(option): DEVO-F7/10/7/8S/12S

Battery(option): 11.1V 5200mAh Lipo

Weight: 986g (Battery included)

Takeoff Weight: <1350g

Experience Level: Intermediate

Recommended Environment: Indoor/Outdoor

Completion Level: RTF/BNF

Caratteristiche



GPS Altitude hold system



DEVO-M
Is a Multi-Axis control platform designed
for aerophotagrahpy hobby/ist



High capacity battery makes
long flight time



Equipped with professional gimble
Support: iLook / Gopro Hero3 / Sony(HDR-AS30V)



Professional DEVO 10 channel
(option)



One Key Go Home



Intelligent Flight Mode



Failsafe to return & Landing



Professional DEVO F7
5.8G FPV transmitter
(option)



5.8G goggle for longer FPV
transmission (option)



2.4G WiFi HD transmission
image(option)



Low voltage protection

Indice

Prefazione		Volo - Istruzioni base	
01.	1	08.	8
Norme di sicurezza. Leggi con attenzione		8.1	8
02.	1	8.2	8
Dichiarazioni importanti	1	8.3	8
2.1	1	8.4	7
Norme di sicurezza	1	Funzioni avanzate	
2.2	1	09.	8
Tenere lontano da ostacoli e persone	1	Diagramma di flusso segnale satelliti GPS	
(1)	1	(necessità di collegare il Modulo GPS)	8
(2)	1	8.1	8
Corretto funzionamento e manutenzione	1	Rilevamento posizione	8
(3)	1	8.2	8
Evitare di volare da soli	1	Rientro alla base "One Key"	8
(4)	1	8.3	8
Operazioni di sicurezza	2	Ritorno & Atterraggio in auto-sicurezza	8
(5)	2	8.4	8
Lontano dai fili sospesi	2	Protezione "basso voltaggio"	10
(6)	2	8.5	10
Proteggere dal calore	2	IOC - Orientamento intelligente	10
(7)	2	8.6	10
Cautela prima del volo	2	Settaggio trasmettente	
2.3	2	10.	11
Orientamento del velivolo - definizioni		10.1 DEVO-10(optional radio)	11
03.	3	10.2 DEVO-F7(optional radio)	13
Equipaggiamento		10.3 DEVO-7(optional radio)	15
04.	3	10.4 DEVO-8S/12S(optional radio)	16
Istruzioni assemblaggio		GA005 - caricabatterie stabilizzato	
05.	4	11.	17
5.1	4	GA005 - Parametri	17
5.2	4	11.1	17
5.2	4	GA005 - Caratteristiche	17
Motore e regolatore velocità		11.2	17
connessione alla scheda		GA005 - Istruzioni	17
06.	4	11.3	17
Connessione motore/variante ESC	4	Sequenza operazioni	17
8.1	4	11.4	17
Connessione variatore ESC/scheda power	4	Stato della carica - Corrispondenza LED	18
8.2	4	11.5	18
Centralina di controllo		Nozioni a cui prestare attenzione	18
07.	5	11.6	18
7.1	5	Manutenzione batterie	18
7.2	5	11.7	18
Ricevitore: RX703	5	Fasi del volo	
7.3	5	12.	18
7.4	5	Dopo il volo	
Centralina: requisiti d'installazione	5	13.	18
Appendice 1 - Manuale controllo volo		Appendice 2 - Settaggio volo manuale	
			20



01

Prefazione



02

Argomenti relativi alla sicurezza

Gentile cliente,

grazie per aver acquistato un velivolo radiocomandato Walkera. Per poter controllare rapidamente e in sicurezza tutte le funzioni del "QR X350PRO", si prega di leggere attentamente questo manuale e di conservarlo in un luogo sicuro per future consultazioni e riferimento.

2.1 Avvertenze importanti

- (1) Questo prodotto non è un giocattolo. E' un oggetto complesso che integra materiali hi-tec, ingegneria, meccanica, elettronica, aerodinamica e collegamenti radio ad alta frequenza.
E' necessaria una corretta regolazione per evitare eventuali incidenti. Il proprietario deve sempre operare in modo sicuro. Un uso improprio può provocare gravi danni materiali, lesioni personali o addirittura la morte.
- (2) Walkera non si assume alcuna responsabilità per danni derivanti dall'utilizzo di questo prodotto, in quanto non ha alcun controllo sul modo in cui vengono mantenuti, usati e gestiti.
- (3) Questo prodotto è adatto a piloti con esperienza di aeromobili radiocomandati e dai 14 anni in su.
I minori devono essere accompagnati da un adulto responsabile durante il volo.
- (4) Il volo in esterno deve essere legalmente approvato dalle leggi locali. Successivamente alla vendita del prodotto Walkera non si assume alcuna responsabilità per eventuali problemi di sicurezza o multe derivanti da un uso improprio o da un errato controllo.
- (5) Mettiamo a disposizione i nostri distributori per offrire supporto tecnico e servizio post-vendita. Si prega di contattare i distributori locali per la risoluzione dei problemi causati da uso, funzionamento, manutenzione, ecc.

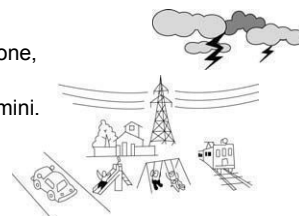
2.2. Argomenti relativi alla sicurezza. Leggere con attenzione

Il volo di velivoli R/C è un hobby ad alto rischio. Deve essere effettuato lontano da altre persone. Un errato assemblaggio, una rottura del telaio, un difetto del sistema radio e/o problematiche varie potrebbero causare incidenti imprevisti, lesioni personali o danni materiali. Il pilota deve prestare attenzione alla sicurezza del volo e assumersi la propria responsabilità per incidenti causati da una sua negligenza.

- (1) Vola lontano da ostacoli e persone.

Un aeromobile in volo, avendo velocità di volo e direzione incerte, è potenzialmente pericoloso. Quando è in volo si deve tenere lontano da persone, edifici alti, linee elettriche.

Evitare inoltre di volare durante lo svolgersi di tempeste, pioggia, tuoni e fulmini.



- (2) Tenere al riparo dall'umidità

L'aeromobile deve essere tenuto lontano da umidità e vapore perché i suoi complessi componenti elettronici e le sue precise parti meccaniche potrebbero subire danni.



- (3) Corretto funzionamento e manutenzione

Si prega di utilizzare pezzi di ricambio originali Walkera, di aggiornare, modificare o mantenere il vostro aereo in modo da garantire la vostra e l'altrui sicurezza. Si prega di utilizzare il velivolo stesso all'interno della gamma di funzioni consentite.

E' vietato l'uso al di fuori delle leggi o dei regolamenti di sicurezza.



- (4) Evita di volare da solo

All'inizio, prima di apprendere la tecnica del volo radiocomandato ci sono alcune difficoltà da superare. E' consigliabile evitare di volare da soli.

Invita piloti esperti per imparare (due dei metodi più efficaci per fare pratica sono o tramite un simulatore di volo o sotto la supervisione di un pilota esperto)



(5) Sicurezza operativa

Si prega far volare l'aereomobile in base al vostro stato e alle vostre abilità fisiche. Affaticamento, svogliatezza e malesseri aumentano le possibilità di incidente.



(6) Lontano dalle parti affilate

Si prega di tenere persone, oggetti e lo stesso pilota, lontano dalle pale rotanti.



(7) Proteggere dal calore

Questo aeromobile è in metallo, fibra, plastica e componenti elettronici. Si prega di tenere lontano da fonti di calore e dal prolungato irraggiamento diretto del sole, al fine di evitare distorsioni e/o danni, causati dalle alte temperature.



2.3 Cautele prima del volo

(1) Assicurarsi che le batterie del trasmettitore e del ricevitore siano completamente cariche.

(2) Assicurarsi che la leva del gas del trasmettitore si trovi nella posizione più bassa prima del funzionamento.

(3) Si prega di rispettare rigorosamente l'ordine di accensione/spegnimento prima del funzionamento. All'avvio, si prega di accendere prima il trasmettitore, e poi collegare il cavo di alimentazione del vostro quadricottero. Al termine del volo, scollegare prima il cavo di alimentazione del quadricottero, e poi spegnere il trasmettitore.

Un inverso ordine di collegamento può causare la perdita di controllo del quadricottero.

Si prega di coltivare una corretta abitudine di accensione e spegnimento.

(4) Assicurare ci siano collegamenti solidi tra i cavi di alimentazione della batteria e i motori.

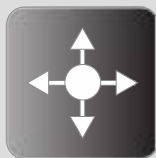
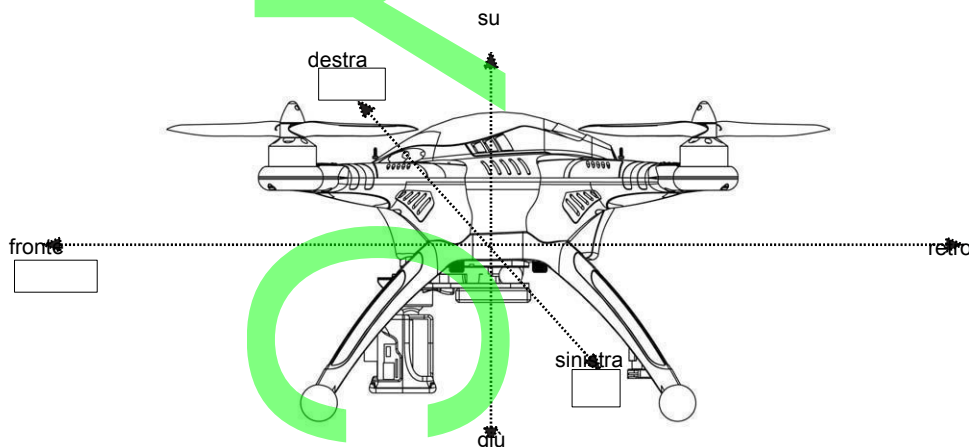
Le vibrazioni continue in volo possono allentare l'alloggiamento della batteria.



02

Argomenti
relativi alla
sicurezza

Definiamo l'orientamento degli aeromobili in modo da non causare confusione nelle descrizioni seguenti. Vale a dire: la parte posteriore (coda) dell'aeromobile è di fronte al pilota e la sua parte anteriore è rivolta in avanti (fronte pilota). La sinistra del pilota è il lato sinistro del velivolo, la destra del pilota è il lato destro del velivolo. La sua testa è sul davanti e la sua coda è sul retro. Il corpo superiore del velivolo si trova in alto e le slitte sono rivolte verso il basso.



03

Orientamento del velivolo. Definizioni



04

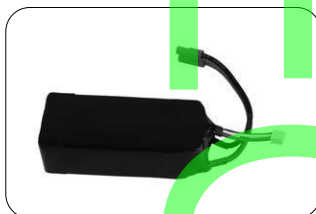
Equipaggiamento



▲ QR X350PRO



▲ telecomando (optional)



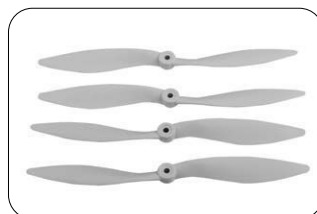
▲ battery pack ai polimeri di litio (optional)



▲ caricatore (optional)



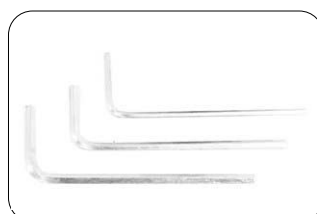
▲ ILOOK Camera (optional)



▲ Eliche



▲ Manuale utente

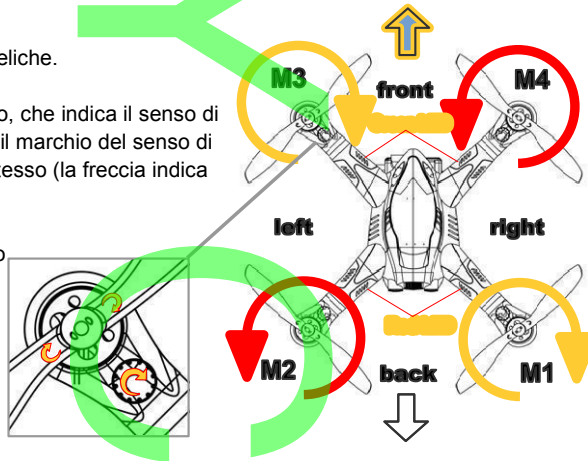


▲ kit attrezzi

QR X350PRO è un nuovo modello all-in-one progettato specificamente per Walkera. Prima di uscire dalla fabbrica ha passato tutti i test : Un solo semplice set-up e sarà pronto a volare.

5.1 Installazione eliche

- (1) Estrarre dalla confezione l'aeromobile e le eliche.
- (2) Quando installate le eliche, il lato marchiato, che indica il senso di rotazione deve essere su. Assicurarsi che il marchio del senso di rotazione sulle eliche e sul motore sia lo stesso (la freccia indica il senso di rotazione del motore).
- (3) Serrare il coperchio di finitura (è consigliato usare il frenafili)



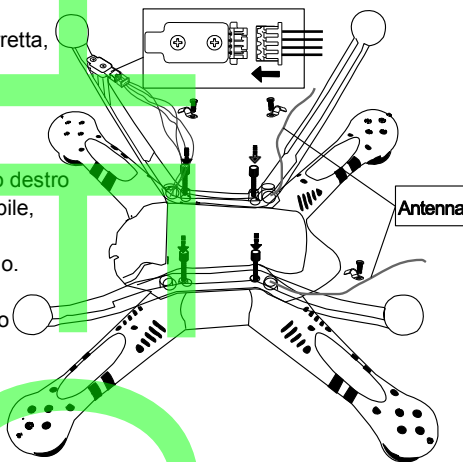
05

Istruzioni di montaggio

5.2 Installazione bussola e carrello d'atterraggio

Si prega di installare il carrello di atterraggio in maniera corretta, collegare e calibrare il modulo bussola.

- (1) Preparare aeromobile e carrello di atterraggio.
- (2) In primo luogo, installare il carrello di atterraggio **sul lato destro** con la e quindi la bussola sullo stesso lato dell'aeromobile, lasciando passare il filo attraverso il foro del carrello. Fissare il carrello con le viti, e collegare la bussola al filo.
- (3) Installare ora l'altro carrello di atterraggio sul lato **sinistro** del velivolo, e fissare il filo dell'antenna bussola sul carrello usando un nastro adesivo bianco.

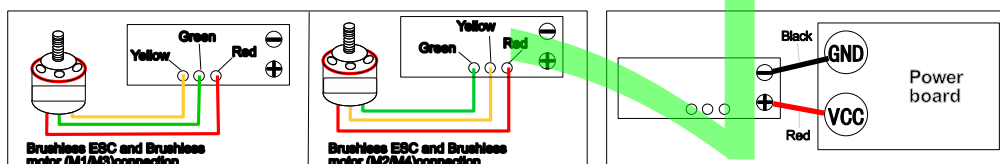


6.1 Connessione del motore ESC

Motori M1/M3 ruotano in senso orario. Segui l'ordine di connessione dei fili (giallo, verde, rosso) dall'esterno verso l'interno. I motori M2/M4 ruotano in senso antiorario. Segui l'ordine di connessione dei fili (verde, giallo, rosso) dall'esterno verso l'interno (Figura 6.1)

6.2 Connessione motori ESC alla centralina

Connetti il VCC al positivo col filo rosso e GND al negativo col filo nero (figura 6.2)



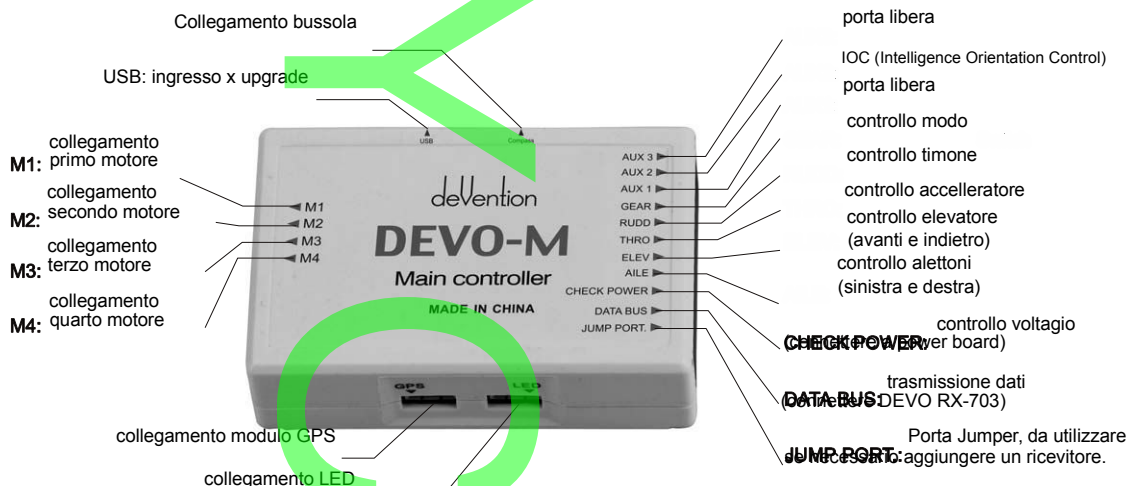
06

Connessioni motore/ESC/centralina

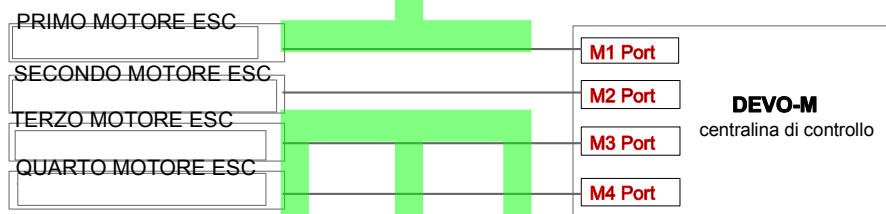


07 Centralina di controllo

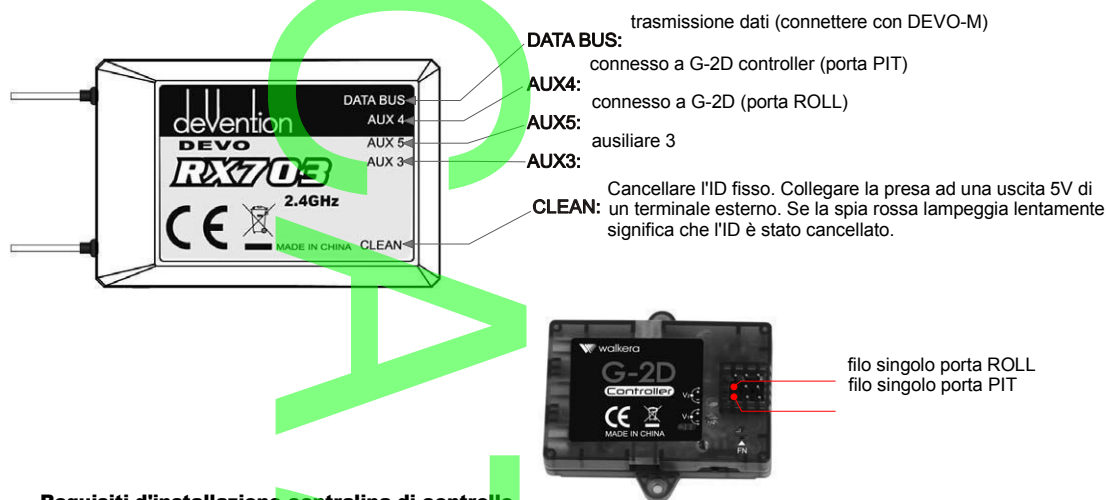
Centralina



Centralina di controllo (DEVO-M). Illustrazione connessioni motori ESC



7.3 Ricevitore RX703



Requisiti d'installazione centralina di controllo

- (1) Il lato con l'etichetta verso rivolto la parte superiore del velivolo.
- (2) Il lato col connettore ESC rivolto verso la parte anteriore del velivolo.
- (3) Mantenere orizzontale con il corpo del velivolo.
- (4) Installare la centralina di controllo principale nel baricentro del velivolo e tenere tutte le porte accessibili per i collegamenti.

Sistema di controllo principale

8.1

Classificazione

8.1.1

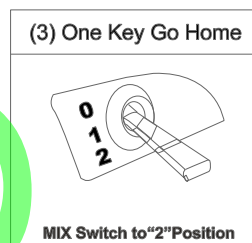
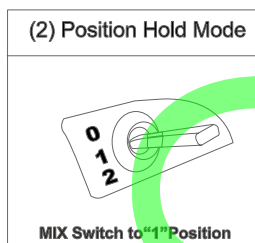
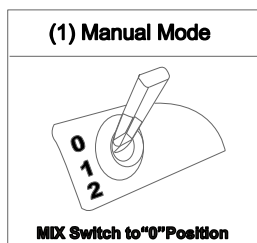
Utilizzando il pulsante MIX SWITCH è possibile controllare il velivolo in tre diversi modi: Manual Mode/Hold Mode/One Key Go Home.

Selettore del modo di controllo: il velivolo è impostato di fabbrica RTF (Ready To Fly - pronto al volo).

8.1.2

Per settare il MIX SWITCH fare riferimento a "Settaggio trasmettente/uscite dispositivo 10.1.6)

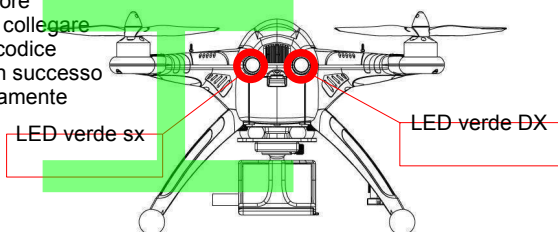
Scegli una delle 3 posizioni di controllo del MIX SWITCH prima del volo



Codice luminoso di conferma

8.2

Si prega di seguire la regola "accendere il trasmettitore prima e l'aeromobili poi". Accendere la radio, quindi collegare la batteria del velivolo nei 10 secondi successivi. Il codice luminoso di collegamento indica che è avvenuto con successo quando il LED verde lampeggia velocemente e lentamente in modo alternato.



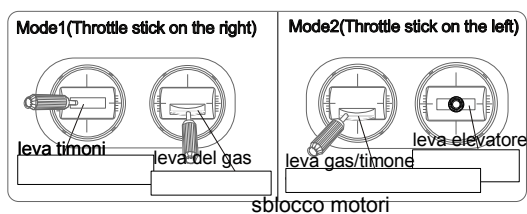
Blocco e sblocco del motore / STOP rotazione

8.3

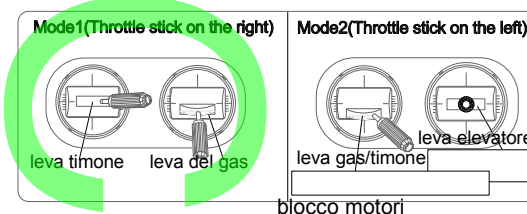
Sblocco motori

8.3.1

Una volta collegato e "autorizzato" dal codice luminoso, spingere la leva del gas nella posizione più bassa e mantenere il trim in posizione neutra. Quindi premere la leva del timone all'estrema sinistra. L'indicatore LED verde di sinistra diventa verde fisso: I MOTORI SONO SBLOCCATI. Se si muove la leva del gas verso l'alto, i motori ruoteranno (nota, i motori si possono sbloccare solo in modalità manuale).



8.3.1



8.3.2

Blocco motori

8.3.2

Per bloccare i motori posizionare la leva del gas in giù e spostare la leva del timone tutta a destra. L'indicatore LED verde di sinistra si spegne: i motori sono bloccati. Se si spinge la leva del gas in su i motori non ruoteranno.

Note: l'aereo è in stato di blocco motore solo dopo la conferma del codice luminoso.

Interruzione rotazione motori

8.3.3

Se spingi l'acceleratore nella posizione "tutto in giù" i motori smettono di ruotare

8.3.4 Note

Dopo lo sblocco, i motori rientrano in blocco dopo 10 secondi

(1)



08

Istruzioni di volo base



08

Istruzioni di
volo base**Calibrazione bussola****8.4**

Dopo il successo della calibrazione il QR X350PRO è pronto per l'uso.

Le seguenti condizioni necessitano della calibrazione della bussola:

- (1) La prima volta del volo (ci vuole più tempo per la ricerca del segnale GPS)
- (2) Quando si è in un nuovo ambiente

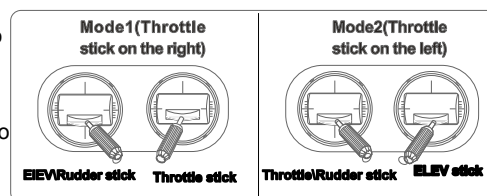
Calibrare la bussola**8.4.1**

Si prega di ispezionare il blocco dei motori prima della calibrazione. Dopo il collegamento ID l'impostazione predefinita di fabbrica è con il motore in blocco. Se l'aeromobile ha bisogno di ri-calibrazione dopo il volo, è consigliabile bloccare di nuovo i motori prima della taratura.

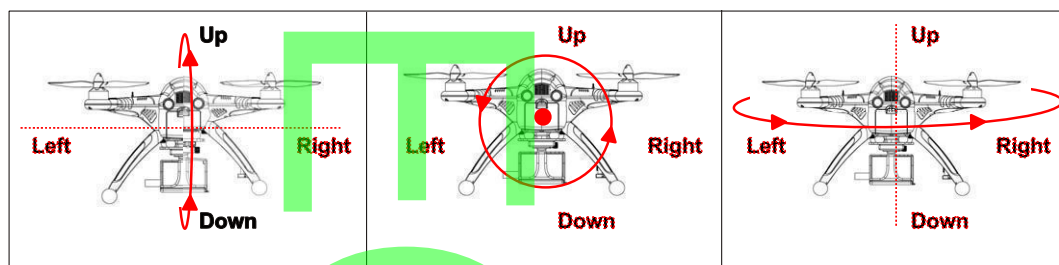
- (1) Mettere l'aeromobile in posizione orizzontale per bloccare i motori (riferimento a 8.3.2)

- (2) MODE 1: mantenere la leva del gas nell'angolo in basso a sinistra e spingere la leva elevatore/timone nell'angolo in basso a destra; si è entrati in modalità "calibrazione bussola".

MODE 2: Tenere la leva gas/timone nella posizione in basso a destra, quindi premere la leva elevatore in basso a sinistra: si è entrati in modalità "calibrazione bussola".



- (3) Ruotare il QR X350 PRO di 360 gradi come segue: su/giù sull'asse orizzontale; destra/sinistra sul suo baricentro; destra/sinistra sul suo asse verticale, come illustrato in figura. Fatto ciò lasciarlo sul posto in orizzontale per almeno 30 secondi; il LED verde a sinistra lampeggia velocemente. Quando si spegne significa che la calibrazione è stata eseguita.

**Dopo la calibrazione riconnetti la batteria****(4)****8.4.2 Note**

Durante la calibrazione stai lontano da materiali e fonti magnetiche

- (1) Ricalibra la bussola se il velivolo si è ribaltato o è andato alla deriva durante il volo
- (2) Ricalibra la bussola se questa viene sostituita o se la posizione rilevata è cambiata

- (3) Se la taratura fallisce costantemente, si prega di verificare se vi sia nelle vicinanze, un forte campo magnetico
- (4) che potrebbe disturbare la bussola

Per favore, riconnetti la batteria del velivolo e ricalibra la bussola in caso di caduta.

(5)



09

Funzioni avanzate

Diagramma del segnale GPS dei satelliti (necessario collegamento con modulo GPS)

9.1

Note: Prima della partenza del volo, il sistema di controllo cerca automaticamente l'esatta collocazione del velivolo

GPS Satellite	<5	5	6	7	8	9	10	11	12
Stato del LED verde di destra	nessun lampeggio	lampeggio singolo	doppio lampeggio	lampeggia 3 volte	lampeggia 4 volte	lampeggia 5 volte	lampeggia 6 volte	lampeggia 7 volte	lampeggia 8 volte

Rilevamento posizione

9.2

ci sono delle condizioni per il rilevamento della posizione

9.2.1

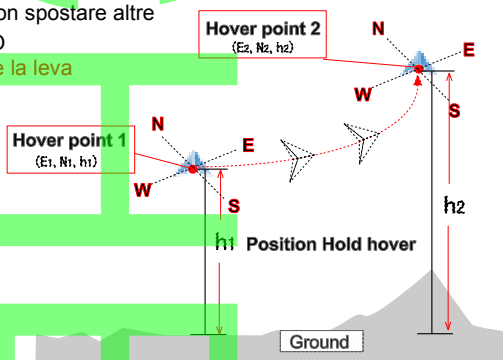
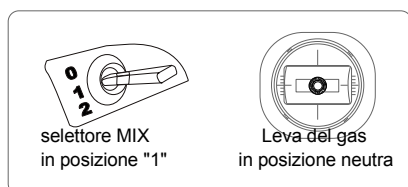
Il velivolo è in volo normale e il voltaggio della batteria è normale

- (1) Le funzioni GPS e il segnale sono buoni (>5 satelliti, il LED verde dx deve lampeggiare)
- (2)

Setup rilevamento posizione

Quando l'interruttore a levetta "MIX" è in posizione "1" (non spostare altre leve) durante il volo in modalità manuale, il QR X350PRO

va in modalità "Position Hold". In questa modalità mettere la leva del gas in posizione neutra



9.2.2 Note

- (1) Lo stato di volo può essere controllato via radio in modalità "hold mode GPS". La leva del gas deve essere in posizione neutra se si desidera che il QR X350PRO mantenga le posizioni.
- (2) Si prega di utilizzare la modalità manuale per iniziare a volare; passare in modalità di posizionamento (hold mode 1) tenendo l'aeromobile in volo stabile; dopo l'atterraggio spingere la leva del gas nella posizione più bassa e il motore si blocca automaticamente. Per lo sblocco rimettere l'interruttore in modalità manuale (posizione "0").

Modalità "One Key Go Home" (un pulsante e torna alla posizione di partenza - base)

9.3

La posizione di partenza è il luogo in cui la centralina di controllo conclude l'inizializzazione e l'autocontrollo prima del decollo.

Condizioni per "One Key Go Home"

9.3.1

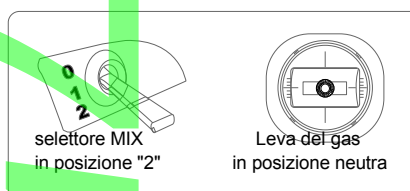
Il velivolo è in volo normale e il voltaggio della batteria è normale

- (1) Le funzioni GPS e il segnale sono buoni (>5 satelliti, il LED verde dx deve lampeggiare)
- (2)

One Key Go Home Setup:

Quando l'interruttore a levetta "MIX" è in posizione "2" (non spostare altre leve) durante il volo in modalità manuale, il QR X350PRO va in modalità "One Key go Home".

In questa modalità mettere la leva del gas in posizione neutra

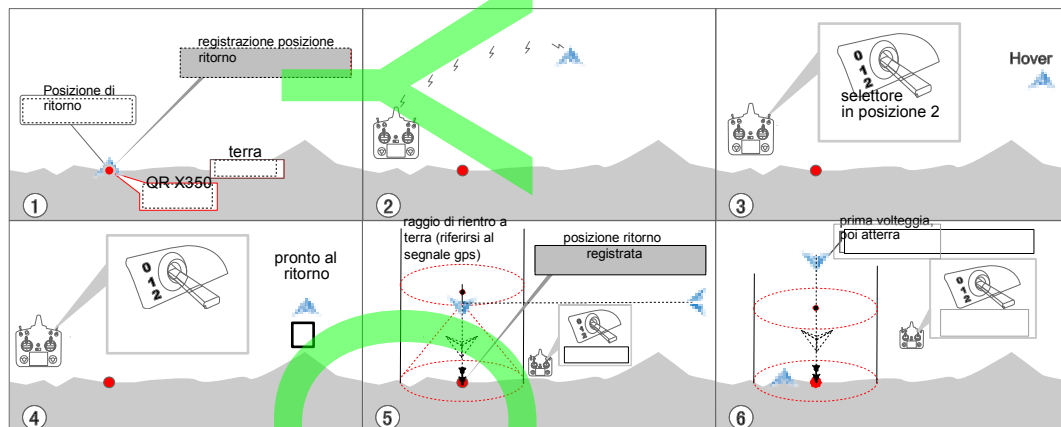




09 Funzioni avanzate

Grafico di "One Key Go Home"

9.3.2



9.3.3 Note

- (1) Si prega di iniziare il volo utilizzando la modalità manuale. Passando alla modalità "one key go home" il velivolo comincia a affare rientro verso il punto di partenza (base). Dopo l'atterraggio a terra e posizionare la leva del gas nella posizione più bassa; i motori vanno così automaticamente in blocco. Per sbloccarli tornare in "mode 0" (modalità manuale).
- (2) Per ottenere un rientro sicuro, assicurarsi di registrare la posizione di partenza prima della partenza.
- (3) Quando l'aeromobile rientra alla base vola dritto lungo la linea dell'orizzonte fra il punto di richiamo e la posizione di partenza.
- (4) L'aeromobile può essere bloccato se ci sono grandi ostacoli fra i due punti o condizioni di vento forte.
- (5) Se il GPS non è in grado di lavorare o il segnale è scadente la procedura "one key go home" non funziona e l'aeromobile non tornerà.

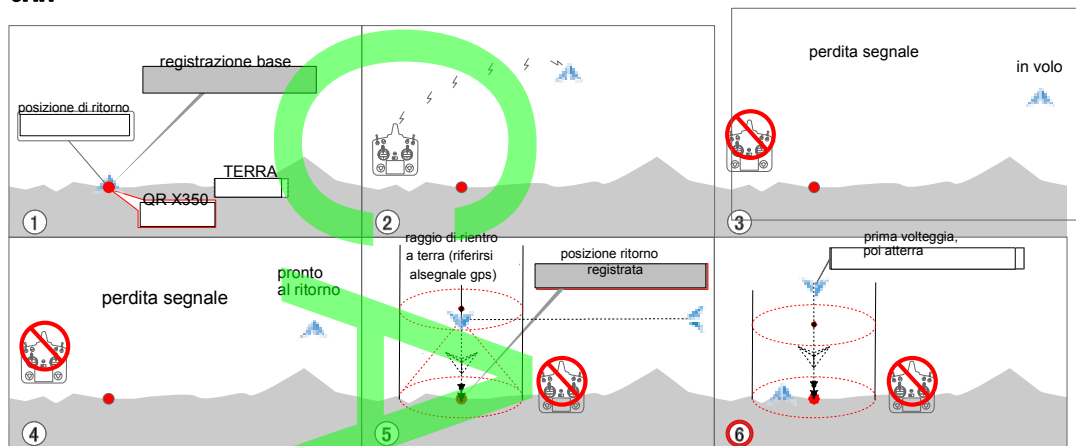
Rientro e atterraggio a prova di errore

9.4

Si tratta di una misura precauzionale che tutela l'aeromobile dalla mancanza di segnale e dalla perdita di controllo. Quando aereo perde il segnale di controllo, si può attivare il programma di protezione e tornerà automaticamente alla base.

Diagramma del programma "ritorna e atterra"

9.4.1



9.4.2 Note

- (1) Per ottenere un rientro sicuro, assicurarsi di registrare la posizione di partenza prima della partenza.
- (2) Quando l'aeromobile rientra alla base vola dritto lungo la linea dell'orizzonte fra il punto di richiamo e la posizione di partenza.
- (3) L'aeromobile può essere bloccato se ci sono grandi ostacoli fra i due punti o condizioni di vento forte.
- (4) Se il GPS non è in grado di lavorare o il segnale è scadente la procedura "one key go home" non funziona e l'aeromobile non tornerà.

Protezione bassa tensione

9.5

La protezione bassa tensione è un programma per evitare che l'aeromobile cada a causa della batteria scarica. Quando la carica della batteria è insufficiente il LED verde sinistro inizia a lampeggiare lentamente e il velivolo comincia a scendere piano.

Attention: The voltage alarm will be reminding when the aircraft at fixed point and fixed height or one key return mode, please switch to manual mode to control as soon as possible.

IOC - Controllo orientamento intelligente

9.6

Controllo prima di usare la funzione IOC

9.6.1

Aeromobile in normali condizioni e batteria con piena carica

(1)

Assicuratevi di conoscere le nozioni di base del volo prima di utilizzare questa funzione. Si può tornare al volo

(2)

senza problemi utilizzando la leva ELEVATORE dopo aver attivato la funzione IOC.

Definizione di IOC

9.6.2

In modalità IOC la direzione del quadricottero è determinata dalla leva elevatore/alettoni del telecomando ed è conseguente alla posizione rilevata dal trasmettitore. La posizione di reset del trasmettitore determinata dal quadricottero in modalità IOC e la direzione di volo non sono in relazione fra loro.

Note:

In modalità manuale la direzione di volo del quadricottero è la direzione di testa (anteriore).

(1)

In modalità IOC la direzione di volo del quadricottero è quella in base alla posizione di reset del trasmettitore.

(2)

Settaggio IOC

9.6.3

Portare l'interruttore mix in posizione "2", il quadricottero entrerà in modalità IOC; in modalità IOC il quadricottero può muoversi con la leva elevatore/alettoni del telecomando. Se RTF (Ready To Fly), l'interruttore è di default chiuso (per impostare consultare "settaggio trasmettente").

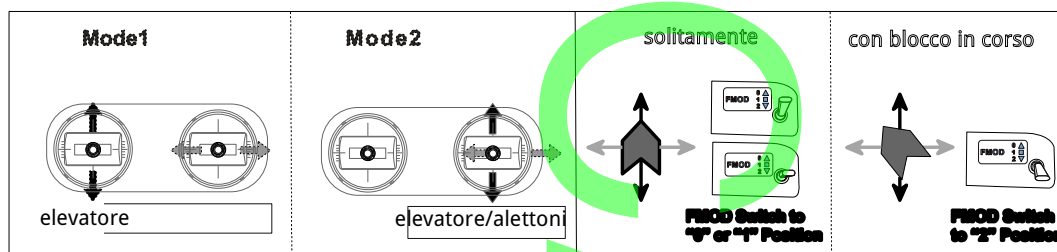
Note:

Il quadricottero è in modalità manuale quando l'interruttore MIX è in posizione 0 o 1

(1)

Il quadricottero è in modalità IOC quando l'interruttore MIX è in posizione 2

(2)



descrizione grafico → direzione volo ➡ muso del velivolo

Attenzione

9.6.4

(1) Per favore, non effettuate il volo dopo l'attivazione dell'IOC

(2) Per favore, chiudi modalità IOC per effettuare volo normale



09

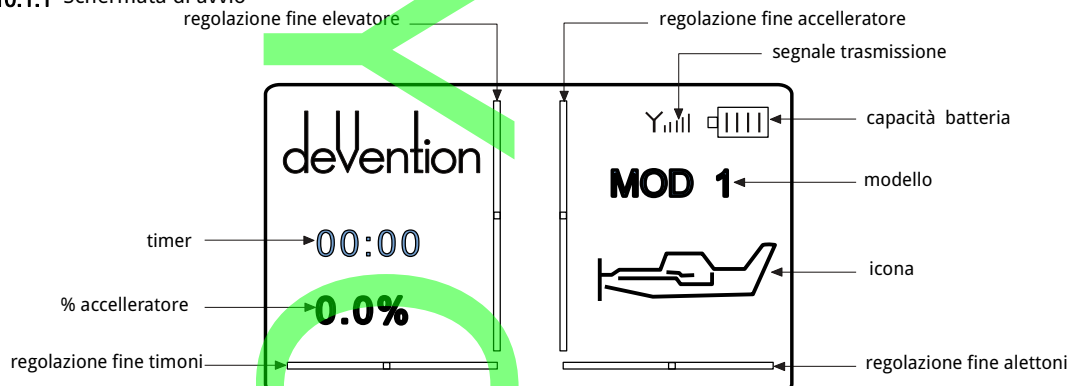
Funzioni avanzate



10 Settaggio trasmittente

10.1 DEVO-10(optional) settaggi

10.1.1 Schermata di avvio



Tipo

10.1.2

Premere ENT per ottenere il menu principale, spostarsi con UP o DN per selezionare "Model Menu", premere ENT per entrare in "Model Menu"; spostarsi con UP o DN per selezionare "type select" e premere ENT per entrare nel "type select" impostazione interfaccia. Premere R o L per ottenere l'icona dell'aereo e confermare premendo ENT, quindi premere EXT per tornare a "Model Menu".

Modello

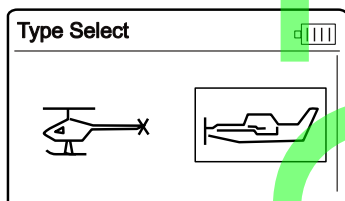
10.1.3

Premere UP o DN per selezionare "Model select" in "Model Menu"; premere ENT per accedere all'interfaccia di impostazione "Model Select"; premere UP o DN per selezionare "MOD1" e ENT per confermare. Quindi premere EXT per tornare a "Model Menu".

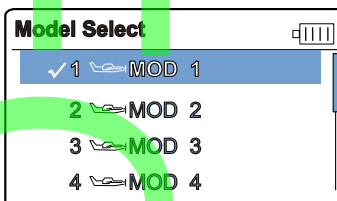
Nome

10.1.4

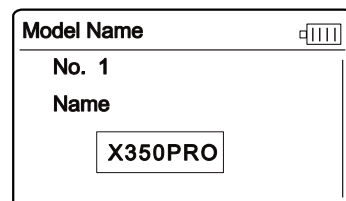
Premere UP o DN per selezionare "Model Name" in "Model Menu", premere ENT per immettere "Name Model" interfaccia di impostazione; premere UP o DN per selezionare il carattere e la cifra che deve essere cambiata, poi con i pulsanti L o R cambiare il carattere e la figura. Nomina il modello X350PRO. Premere ENT per confermare e quindi premere EXT per tornare a "Model Menu".



10.1.2 seleziona tipo



10.1.3 seleziona modello

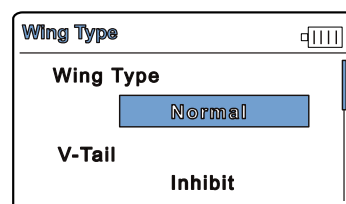


10.1.4 immette nome modello

Tipo Ali

10.1.5

Premi Up o DN per selezionare "Wing Type" in "Model Menu", premi ENT per entrare nell'interfaccia d'impostazioni "Wing Type"; premi UP o DN per selezionare impostazioni "Wing Type" quindi premi R o L e seleziona "normal". ENT per confermare e EXT per uscire.



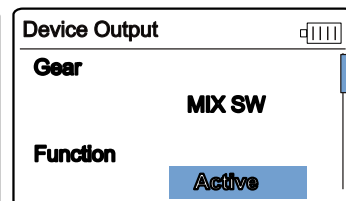
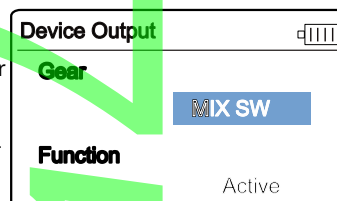
Uscite dispositivo

10.1.6

Premi UP o DN per selezionare "Device Output" in Model Menu, premi ENT per entrare nell'interfaccia d'impostazioni "Device Output".

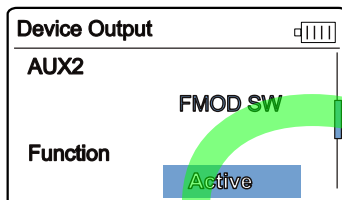
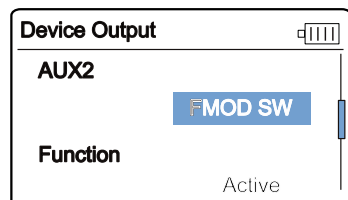
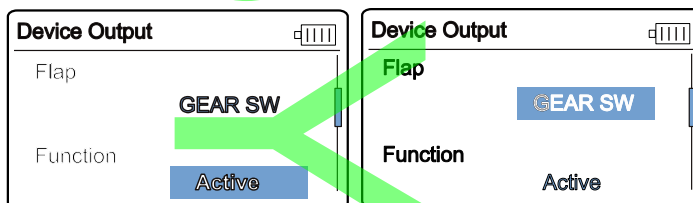
(1) Gear setting

Premi UP o DN per selezionare "Gear Setting", premi R o L per selezionare MIX SW; premi UP o DN e seleziona "Function setting", infine premi R o L e seleziona "Active"



(2) Flap setting

Premi UP o DN per selezionare "Function setting" sotto "Flap", premi R o L e seleziona "Active"; premi UP o DN, seleziona "Flap", premi R o L per selezionare "GEARSW"

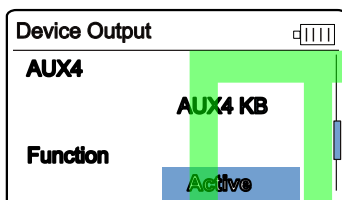
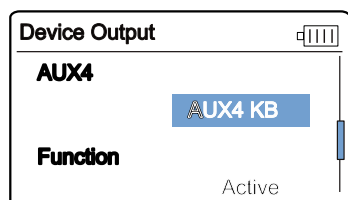
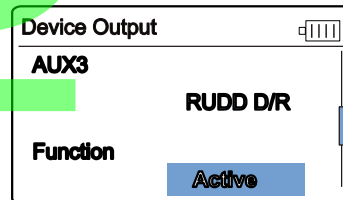
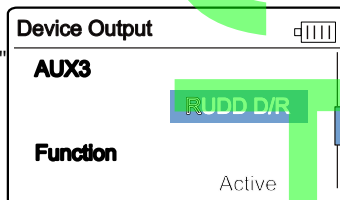


(3) AUX2 setting

Premi UP o DN per selezionare "AUX2", premi R o L per selezionare "FMODE SW"; premi UP o DN per selezionare "Function setting", infine per attivare premi R o L e seleziona "Active".

(4) AUX3 setting

Premi UP o DN per selezionare "AUX3" premi R o L e seleziona "RUDD D/R"; premi UP o DN per selezionare "Function", infine per attivare premi R o L e seleziona "Active".

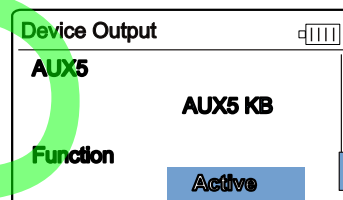
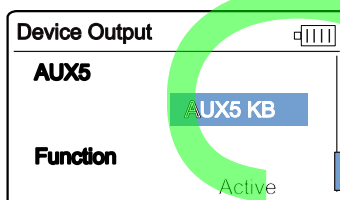


(5) AUX4 setting

Premi UP o DN per selezionare "AUX4" premi R o L e seleziona "AUX4 KB"; premi UP o DN per selezionare "Function", infine, per attivare premi R o L e seleziona "Active".

(6) AUX5 setting

Premi UP o DN per selezionare "AUX5", premi R o L e seleziona "AUX4 KB"; premi UP o DN per selezionare "Function", infine, per attivare premi R o L e seleziona "Active".



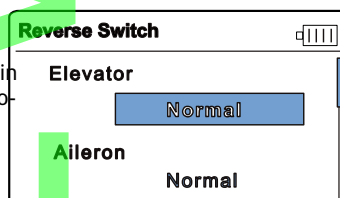
After finish setting, press ENT to EXT return to main menu.

Dopo la fine del setting vai su EXT e premi ENT per tornare al menu principale

Inversione selettore

10.1.7

Premi UP o DN per selezionare "Function menu" nel menu principale, poi premi UP o DN per selezionare "Reverse switch" e premi ENT per entrare in interfaccia d'impostazione del "Reverse switch"; premi UP o DN per selezionare "Channel", premi R o L per cambiare lo stato da normale (normal) a inverso (reverse) e premi ENT per confermare. Per uscire premi EXT.



Channel	Elevator	Aileron	Throttle	Rudder	Gear	Flap	AUX2	AUX3	AUX4	AUX5
Status	Normal	Normal	Normal	Normal	Normal	Normal	Normal	Normal	Normal	Normal



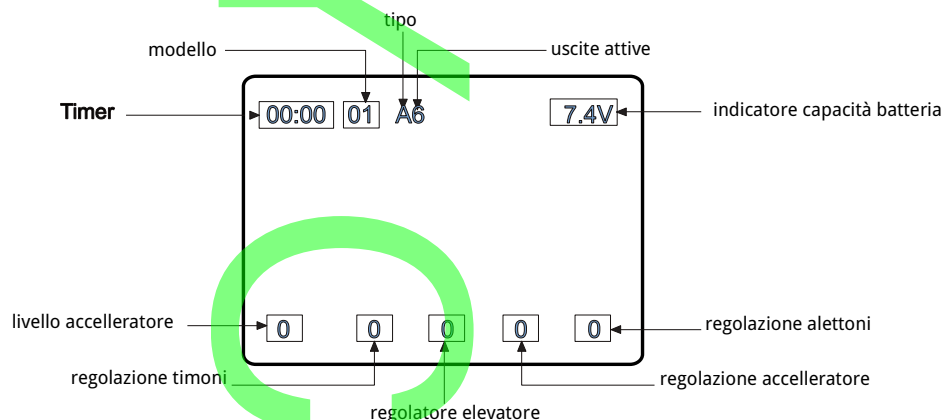
10
Settaggio
trasmittente



10 Settaggio trasmittente

10.2 DEVO-F7(optional)

10.2.1 Schermata di avvio



10.2.2 Seleziona Tipo

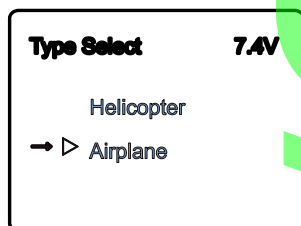
Premi ENT per entrare nel menu principale. Premi UP o DN per muovere il cursore ➔ su M"Model Menu", premi ENT; premi UP o DN per spostare il cursore ➔ su "Type select" e premi ENT per l'interfaccia impostazioni di "Type Select"; premi UP o DN per muovere il cursore ➔ su Airplane option. Premi ENT per confermare e EXT per tornare a "Model Menu".

10.2.3 Seleziona modello

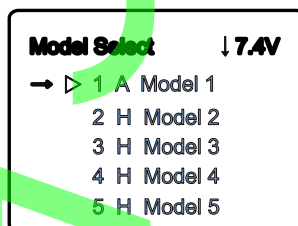
Nell'interfaccia "Model Menu", premi UP o DN per muovere il cursore ➔ sul punto "Model Select", premi ENT a Model Select; premi UP o DN per muovere il cursore ➔ sul punto dell'opzione desiderata. Premi ENT per confermare e quindi EXT per tornare a "Model Menu".

10.2.4 Nome modello

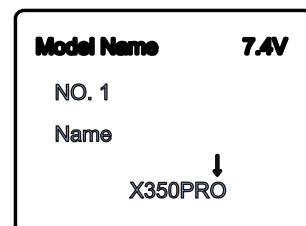
Nell'interfaccia "Model menu", premi UP o DN per muovere il cursore ➔ sul punto "Model Name", premi ENT per entrare nell'interfaccia "Model Name"; premi UP o DN per muovere il cursore ➔ sul punto del carattere e della figura che devono essere cambiati, premi R o L per cambiare carattere e figura. Nomina il modello X350PRO. Premi ENT per confermare e quindi premi EXT per tornare a "Model Menu".



10.2.2 tipo



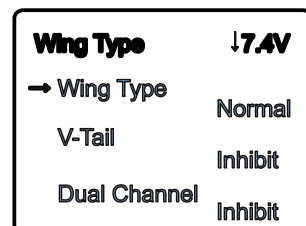
10.2.3 modello



10.2.4 nome modello

10.2.5 Tipo Ali

Nell'interfaccia "Model Menu", premi UP o DN per muovere il cursore ➔ su Wing Type, premi ENT per entrare in Wing Type interfaccia impostazioni. Premi UP o DN per muovere il cursore ➔ su Wing Type Option, premi R o L e scegli "Normal". Premi ENT per confermare, quindi premi EXT per tornare a "Model menu".



10.2.5 tipo Ali

10.2.6 Uscite del dispositivo

Nell'interfaccia "Model Menu" premi UP o DN e muovi il cursore → su "Device Output" e premi ENT per entrare nell'interfaccia.

(1) Settaggio rapporti

Premi UP o DN e muovi il cursore → su Gear Option, premi R o L per scegliere MIX SW; premi UP o DN per muovere il cursore → su "Function setting" e poi premi R o L per scegliere "Active"

Device Output 7.4V	
Gear	→ MIX SW Active
Flap	GEAR SW Active
AUX2	FMOD SW Active

Device Output 7.4V	
Gear	MIX SW Active
Flap	→ GEAR SW Active
AUX2	FMOD SW Active

Device Output 7.4V	
Gear	MIX SW Active
Flap	→ GEAR SW Active
AUX2	FMOD SW Active

(2) Settaggio Flap

Premi UP o DN per muovere il cursore → su "Flap" ed entra nell'interfaccia del settaggio funzioni. Premi R o L per scegliere "Active". Dopo aver attivato premi UP o DN per muovere il cursore → e selezionare le opzioni Flap. Premi R o L per scegliere "GEAR SW"

(3) AUX2

Premi UP o DN e muovi il cursore → al punto AUX2; premi R o L e scegli FMOD SW; premi UP o DN per muovere il cursore → e R o L per scegliere "Active". Alla fine ENT per confermare e EXT per uscire.

Device Output 7.4V	
Gear	MIX SW Active
Flap	GEAR SW Active
AUX2	→ FMOD SW Active

10.2.7 Selettore invertito

Premi ENT per entrare nel menu principale; UP o DN per muovere il cursore → su "Function menu" ed ENT per entrare; premi UP o DN per muovere il cursore → su "Reverse Switch" e ENT per entrare nell'interfaccia; Premi UP o DN per muovere il cursore → sul punto dell'opzione desiderata, R o L per cambiare lo stato fra Normal (normale) e Reverse (invertito). Premi ENT per confermare e EXT per uscire.

Reverse Switch ↓ 7.4V	
→ Elevator	Normal
Aileron	Normal
Throttle	Normal
Rudder	Normal
Gear	Normal

Reverse Switch ↑ 7.4V	
→ Flap	Normal
AUX2	Normal

10.2.8 Video Select

Premi ENT per entrare nel menu principale, quindi UP o DN per muovere il cursore → su "System Menu", premi ENT per entrare. Muovi il cursore → con UP o DN su "Video Select", premi ENT per entrare nell'interfaccia. Con R o L seleziona "Active". Premi DN per spostare il cursore → su "Channel" e usa R o L per fare il cambio numero del canale fra 1 e 8. on la videocamera ILOOK i canali da 1 a 8 possono essere scelti per ricevere il segnale immagine. Premi ENT per confermare ed EXT per uscire.

Video Select 7.4V	
→ Status	Active
Channel	2/8

Video Select 7.4V	
Status	Active
→ Channel	2/8



10

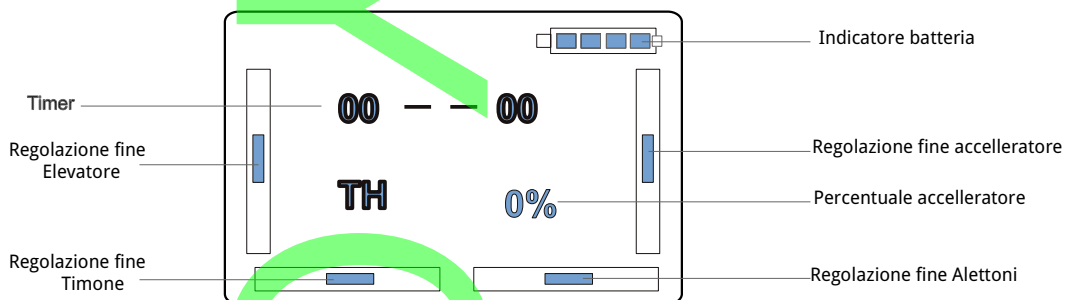
Settaggio trasmettente



10 Settaggio trasmittente

10.3 DEVO-7(optional)

10.3.1 Schermata di avvio

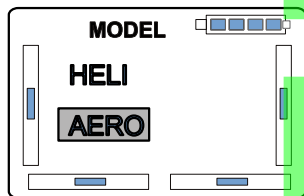


10.3.2 Tipo

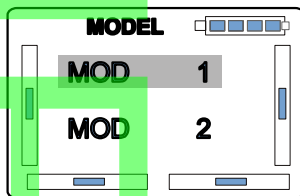
Premi il pulsante ENT per entrare nel menu principale, premi UP o DN fino a che MODEL non inizia a lampeggiare, quindi premi ENT per entrare nel "Model Menu". Premi i pulsanti UP o DN fino a quando TYPE non inizia a lampeggiare; premi il pulsante ENT per scegliere fra HELI (elicottero) o AERO (Aereo) e con i pulsanti R o L scegli AERO; ENT per confermare e EXT per tornare al menu precedente.

10.3.3 Modello

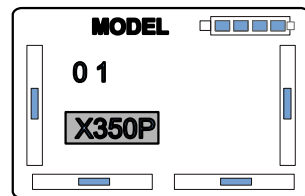
Premi i tasti UP o DN nel menu MODEL fino a quando SELEC inizia a lampeggiare. Premendo ENT verranno mostrate le opzioni. Premi UP o DN per scegliere MOD 1, ENT per confermare e EXT per tornare al menu precedente



10.3.2 Tipo



10.3.3 Modello



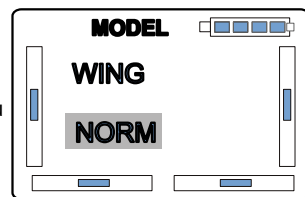
10.3.4 Nome modello

10.3.4 Nome

Nel menu MODEL premi i pulsanti UP o DN fino a quando NAME inizia a lampeggiare. Premi ENT per l'accesso alle opzioni di default del nr. di serie del modello. Premi UP o DN per selezionare i caratteri o i numeri che si vuole cambiare. Usa i pulsanti R o L per modificare i caratteri presenti in "X350PRO". Premi ENT per confermare e EXT per tornare al menu precedente.

10.3.5 Ali

Premi ENT per entrare nel menu MODEL e UP o DN fino a quando WING inizia a lampeggiare, quindi premi ENT. I modelli di ali verranno mostrate. Con UP o DN scegli NORM, quindi conferma con ENT e con EXT torna al menu precedente.

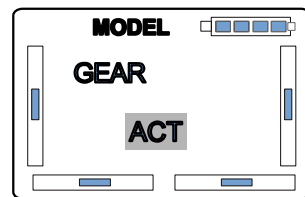
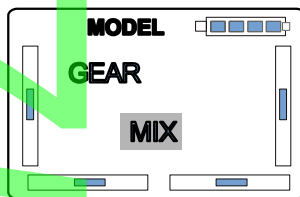


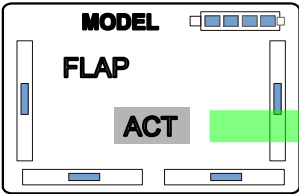
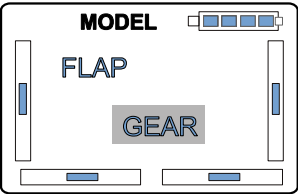
10.3.6 Uscite dispositivo

Premi UP o DN nel menu MODEL, il menu OUTPUT inizia a lampeggiare. Premi ENT per andare nel submenu di OUTPUT.

(1) Regolazione rapporti

Premi R o L per scegliere GEAR MIX; premi DN + R o L per scegliere GEAR ACT.



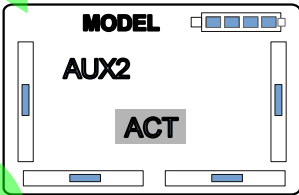
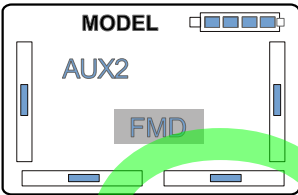


(2) FLAP

Premi DN + R o L per scegliere FLAP GEAR;
premi DN + R o L per scegliere FLAP ACT.

(3) AUX2

Premi DN e R o L per scegliere AUX" FMD;
Premi DN e R o L per scegliere AUX" ACT;
ENTI per confermare, EXT per tornare all'interfaccia principale.



10.3.7 Selettori invertiti (REVSW)

Premi ENTI per entrare nel menu principale, premi UP o DN fino a quando FUNCTION comincia a lampeggiare quindi premi ENTI per accedere al menu funzioni. Premi R o L per cambiare fra NOR (normale) e REV (invertito). Premi DN per visualizzare tutti i canali sul display ed il loro settaggio invertito corrispondente. Impostare ciascun canale come mostrato nella tabella sottostante. Una volta completato premi ENTI per confermare e EXT per tornare indietro.

ELEV	AILE	THRO	RUDD	GEAR	FLAP	AUX2	FUNCTION
NORM	NORM	NORM	NORM	NORM	NORM	NORM	ELEV NORM

10.4 DEVO-8S/12S(optional)

- (1) Tipo: Aereo piano
(2) Nome modello: QR X350PRO
(3) Tipo ali: Normali
(4) Uscite dispositivo

DEVO-8S			DEVO-12S		
Gear	MIX SW	Active	Gear	MIX SW	Active
Flap	GEAR SW	Active	Flap	GEAR SW	Active
AUX2	FMOD SW	Active	AUX2	FMOD SW	Active
AUX3	RUDD D/R	Active	AUX3	AUX3 Lever	Active
			AUX4	AUX4 Lever	Active
			AUX5	AUX5 Lever	Active
			AUX6	AUX6 Knob	Active
			AUX7	AUX7 Knob	Active

(5) Settaggio selettori invertiti

DEVO-8S	Elevator	Aileron	Throttle	Rudder	Gear	Flap	AUX2	AUX3				
	Normal	Normal	Normal	Normal	Normal	Normal	Normal	Normal				
DEVO-12S	Elevator	Aileron	Throttle	Rudder	Gear	Flap	AUX2	AUX3	AUX4	AUX5	AUX6	AUX7
	Normal	Normal	Normal	Normal	Normal	Normal	Normal	Normal	Normal	Normal	Normal	Normal



10
Settaggio
trasmettente



11

Istruzioni del GA005 Caricabatterie stabilizzato

Parametri del GA005

11.1

Voltaggio	Corrente d'ingresso	Corrente d'uscita	Dimensioni	Peso
DC15-18V	1000mA	≤800mA	62.5×47×20.8mm	46g

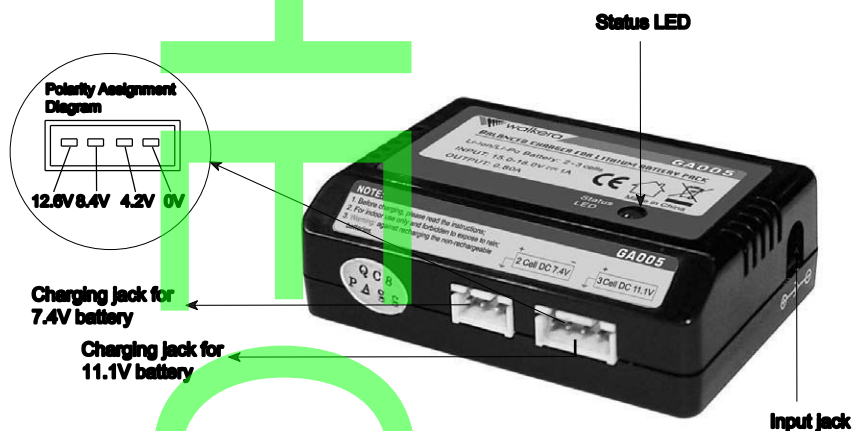
Caratteristiche de GA005

11.2

- (1) GA005 utilizza un microchip per monitorare e controllare tutto il processo di carica in modo equilibrato, con indicatori LED per visualizzare lo stato di carica in tempo reale.
- (2) Si collega ad un alimentatore (DC 15-18V 1000 mA).
- (3) GA005 è adatto per due (7.4V/ 11.1V) Li-Ion o batterie ai polimeri di litio
- (4) Rileva automaticamente 2 batterie al litio. GA005 carica automaticamente quando trova una tensione di cella LiPo eccessivamente bassa. Contemporaneamente il LED indica la carica (lampeggia in rosso). Il voltaggio di tutte le batterie è controllato a un livello di 4,2 +/- 0.05V per garantire la massima differenza di tensione fra ogni singola batteria inferiore a 50 mV.

Istruzioni

11.3



Sequenza operazioni

11.4



Inserire l'adattatore a muro nella presa elettrica. Collegarlo al GA005. Il LED rosso si accende.



Inserisci il morsetto della batteria nel GA005



Durante la carica il LED rosso lampeggia continuamente. Quando la batteria è satura, il LED rosso diventa verde fisso.

11.5 Corrispondenze LED degli stati di carica

	Operazione	Stato dei LED	Stato carica
1	Inserisci l'alimentatore nella presa di rete e collega l'uscita al GA005	LED rosso fisso	Acceso
2	collega la batteria al GA005	LED lampeggia rosso	in carica
		LED da lampeggio rosso a verde fisso	satura



11 Istruzioni del GA005 Caricabatterie stabilizzato

11.6 Argomenti che necessitano di attenzione

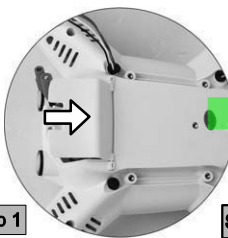

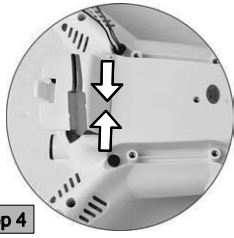
- (1) Durante la fase di carica il GA005 dovrebbe essere tenuto in un luogo asciutto e ventilato, lontano da fonti di calore e da sostanze infiammabili e/o esplosivi.
- (2) Il GA005 è utilizzato solo per la carica di una batteria 2S o 3S Li-ion o Li-Po. E' vietato caricare contemporaneamente due o più set di batterie; in tal caso sia caricabatterie che le batterie possono subire danni.
- (3) Durante la carica, la batteria deve essere rimossa dal velivolo. Non lasciare mai il caricabatterie incustodito durante il processo di ricarica al fine di evitare il rischio di incidenti.
- (4) Non ricaricare immediatamente la batteria non appena il volo è finito, o fino a quando la sua temperatura non si raffredda. In caso contrario, la batteria potrebbe gonfiore o anche incendiarsi.
- (5) Assicurarsi della correttezza della polarità prima di collegare la batteria al caricatore.
- (6) Evitare di far cadere o urti in genere durante il processo di ricarica; ciò potrebbe provocare dei cortocircuiti.
- (7) Per motivi di sicurezza, si prega di utilizzare l'equipaggiamento originale di ricarica (adattatore da parete + GA005) e batterie originali.
- (8) Se la batteria viene mantenuta nel caricatore a lungo dopo la sua completa ricarica, lei si scaricherà automaticamente. Quando il caricatore rileva che la tensione delle singole cellule è inferiore alla tensione nominale, le ricaricherà fino a saturazione. Cicli frequenti di carica e scarica riducono la durata della batteria.

11.7 Manutenzione della batteria

- (1) La batteria dovrebbe essere tenuta in un luogo areato ed ad una temperatura ambiente compresa fra i 18° e i 25 gradi..
- (2) Per prolungare la vita della batteria, evitare cariche troppo frequenti ed eccessivo scaricamento.
- (3) E' bene, per mantenere a lungo la durata della batteria, prima di una conservazione a lungo termine, darle una carica del 50-60%.
- (4) Se il periodo di inutilizzo è superiore a un oltre 1 mese, si consiglia di effettuare un check della tensione di ogni cellula della batteria. La tensione di ogni cella dovrebbe essere inferiore a 3V. In caso contrario, si prega di fare riferimento al precedente punto (3).
- (5) Per una sua ulteriore protezione, una batteria nuova dovrebbe "avviata" prima dell'uso. Cioè caricata e scaricata 3-5 volte, ma la scarica non deve essere inferiore al 70% di saturazione. Questo processo farà aumentare la durata della batteria e renderà la tensione più stabile.

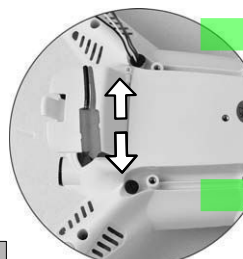

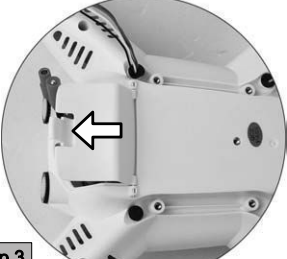


Inizio volo

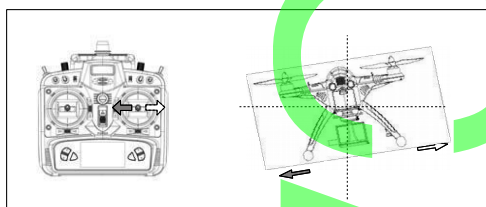
 <p>Step 1: Apri il compartimento batterie; installa il pacco batterie nel compartimento lungo la direzione della freccia</p>	 <p>Step 2: Accendi il trasmettitore</p>
<p>Step 3: Spingi la leva del gas alla posizione più bassa e muovi i pulsanti della regolazione fine (trim) di acceleratore, timone, alettoni ed elevatore, in posizione neutra.</p>	 <p>Step 4: Connetti il cavo alimentazione del velivolo e aspetta di ricevere il segnale dal telecomando. Durante l'accoppiamento il velivolo dovrebbe essere poggiato su una superficie piana. Non muovere le leve del telecomando durante l'acquisizione dei codici.</p>



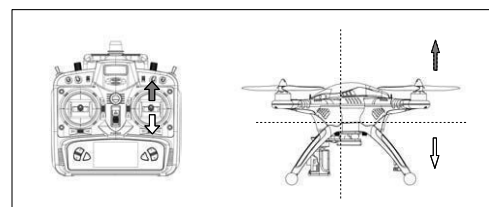
Fine volo

 <p>Step 1: Disconnetti l'alimentazione del velivolo</p>	 <p>Step 2: Spegni la trasmettente</p>	 <p>Step 3: Stacca le batterie</p>
---	--	---

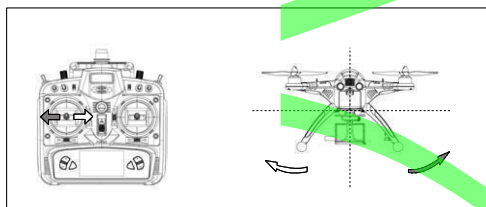
Mode 1: leva del gas a destra



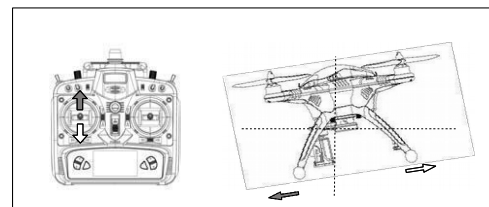
- Quando muovi la leva alettoni a sinistra o a destra, il velivolo si muoverà di conseguenza a sinistra o a destra.



- Quando muovi la leva del gas su o giù il velivolo di conseguenza salirà o scenderà.

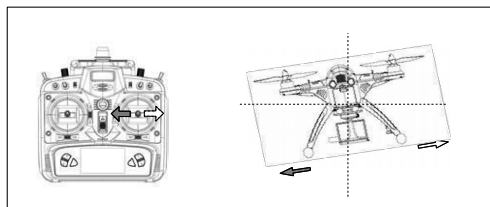


- Quando muovi la leva del timone a destra o a sinistra, di conseguenza il velivolo ruoterà sulla sua destra o sulla sua sinistra rispetto al suo asse verticale.

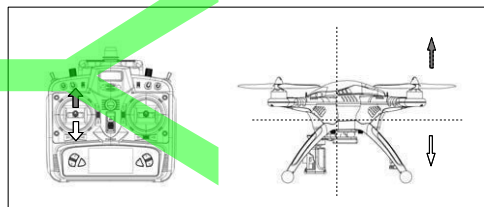


- Quando muovi la leva dell'elevatore su o giù il velivolo di conseguenza si muoverà in avanti o indietro, inclinandosi verso il muso o verso la coda.

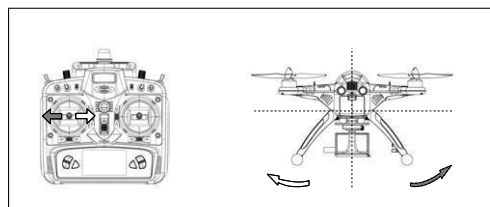
Mode 2 : leva del gas a sinistra



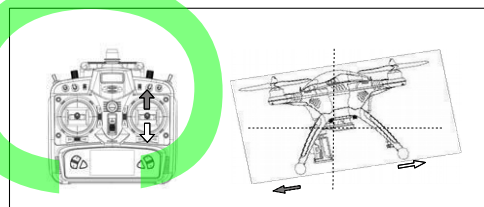
Quando muovi la leva alettoni a sinistra o a destra, il velivolo si muoverà di conseguenza a sinistra o a destra.



Quando muovi la leva del gas su o giù il velivolo di conseguenza salirà o scenderà.



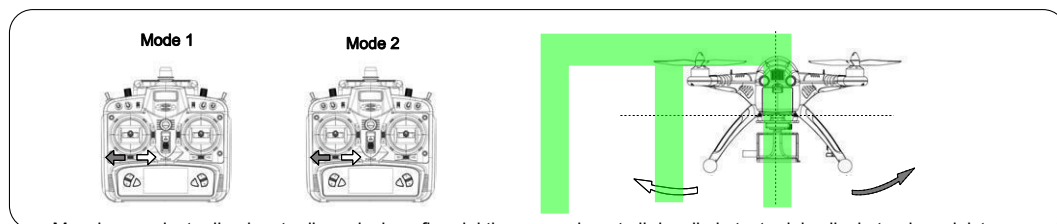
Quando muovi la leva del timone a destra o a sinistra, di conseguenza il velivolo ruoterà sulla sua destra o sulla sua sinistra rispetto al suo asse verticale.



Quando muovi la leva dell'elevatore su o giù il velivolo di conseguenza si muoverà in avanti o indietro, inclinandosi verso il muso o verso la coda.

regolazione fine del timone

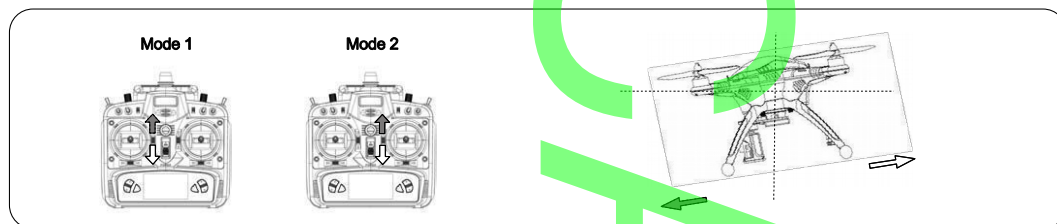
(1)



Muovi verso destra il pulsante di regolazione fine del timone se durante il decollo la testa del velivolo tende a sinistra, o viceversa muovi verso sinistra se la testa del velivolo tende a destra.

regolazione fine dell'elevatore

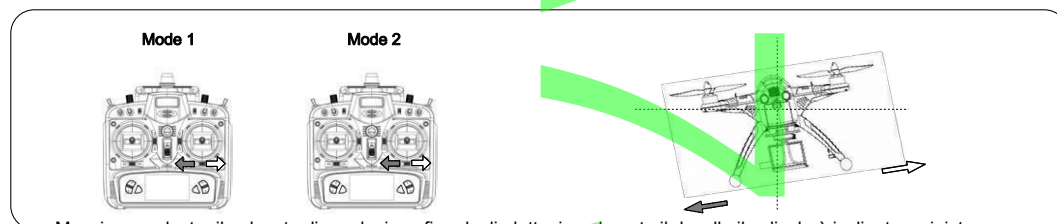
(2)



Muovi in giù il pulsante di regolazione fine dell'elevatore se durante il decollo il velivolo tende ad avanzare, o viceversa muovi in su se tende a indietreggiare.

regolazione fine alettoni

(3)



Muovi verso destra il pulsante di regolazione fine degli alettoni se durante il decollo il velivolo è inclinato a sinistra, viceversa verso sinistra se il velivolo è inclinato verso destra.



Appendice Manuale controllo volo



Appendice 2 Regolazione fine durante il volo manuale

BY CHIECA 75



walkera

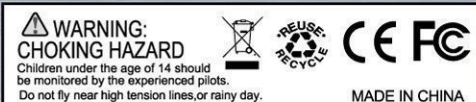
Add.: Taishi Industrial Park, Dongchong Town
Panyu District, 511475 Guangzhou

Tel.: (8620) 8491 5115 8491 5116

Fax.: (8620) 8491 5117

Web.: www.walkera.com

Email.: heli@walkera.com
info@walkera.com



**Le caratteristiche del velivolo R/C
possono variare senza preavviso**